

CH.2 Minimisation

- 2.1 L'automate minimal
- 2.2 L'algorithme de minimisation

Automates ch2 1

2.1 L'automate minimal

Le langage L définit sur Σ^* la relation d'équivalence R_L :

$$x R_L y \text{ ssi } (\forall z, xz \in L \Leftrightarrow yz \in L).$$

L'AFD M définit sur Σ^* la relation d'équivalence R_M :

$$x R_M y \text{ ssi } \delta(q_0, x) = \delta(q_0, y).$$

Une relation R est invariante à droite si

$$x R y \Rightarrow (\forall z, xz R yz).$$

L'indice de R est le nombre de classes d'équivalence de R .

Automates ch2 2

Lemme : Les relations R_L et R_M sont invariantes à droite.

Démonstration : facile.

Lemme : La relation R_M est d'indice fini.

Démonstration : les classes d'équivalence de R_M sont en bijection avec les états de M .

Théorème : Equivalence entre

- 1.— L est accepté par un AFD ;
- 2.— L est réunion de classes d'équivalence d'une relation invariante à droite d'indice fini ;
- 3.— La relation R_L est d'indice fini.

Automates ch2 3

Démonstration :

1. \Rightarrow 2.

Soit M un AFD acceptant L . Alors R_M est invariante à droite et L est réunion des classes de R_M correspondant aux états terminaux de M .

2. \Rightarrow 3.

Supposons que L est réunion de classes de R d'indice fini.

Montrons que $x R y \Rightarrow x R_L y$.

Si $x R y$, on a $xz R yz$ (invariance à droite). Les mots xz et yz sont donc dans la même classe de R . Soit cette classe est une des classes qui constitue L , auquel cas xz et yz sont tous deux dans L , soit ce n'est pas le cas et ni xz ni yz ne sont dans L . Dans tous les cas, et quel que soit z , on a $xz \in L \Leftrightarrow yz \in L$. Donc $x R_L y$.

On en déduit qu'une classe de R est incluse dans une classe de R_L .

Chaque classe de R_L est donc réunion de classes de R .

R_L est donc d'indice fini.

Automates ch2 4

3. \Rightarrow 1.

R_L est d'indice fini.

Notons c_0 la classe de ε et c_1, \dots, c_n les autres classes.

Définissons $\delta(c_i, a)$. Pour cela soit x un mot dans c_i . Posons

$\delta(c_i, a) =$ la classe de xa . Il faut vérifier que cette classe ne dépend pas du choix de x . Ceci résulte de l'invariance à droite de R_L . La fonction

δ est donc définie. Disons maintenant que c_k est terminal si tous les mots de c_k sont dans L . (Si un élément de c_k est dans L , alors tous le sont, car R_L est invariante à droite par ε .)

On a ainsi défini un automate fini M . Montrons que M accepte L .

On établit par récurrence sur $|x|$ que $\delta(c_0, x) =$ la classe de x , disons c_k .

On a donc $x \in L(M) \Leftrightarrow \delta(c_0, x) = c_k \text{ terminal} \Leftrightarrow x \in L$.

Ceci achève la démonstration du théorème.

Automates ch2 5

Théorème de Myhill-Nerode : Soit L un langage reconnaissable. Parmi tous les AFD reconnaissant L , il en existe un et un seul (au nom des états près) qui a un nombre minimum d'états. Cet automate est l'automate minimal de L .

Démonstration : Soit M un automate ayant un nombre minimum d'états et M_L l'automate construit à partir de R_L . On a vu que les états de M_L sont les classes de R_L ; d'autre part, les classes de R_L sont réunion de classes de R_M , qui correspondent elles-mêmes aux états de M . On voit que le nombre d'états de M_L est inférieur au nombre d'états de M . Puisque le nombre d'états de M est minimum, il y a égalité. Chaque état de R_L est en bijection avec un état de M . Vérifions que les transitions sont identiques.

Automates ch2 6

Soit c_i dans M_L qui correspond à q_i , dans M . Soit x un mot dans la classe c_i de R_L ; il est donc dans la classe associée à q_i pour R_M .

C'est-à-dire $\delta(q_0, x) = q_i$ dans M .

On a, dans M , $\delta(q_i, a) = \delta(q_0, xa) =$ état associé à la classe de xa pour R_M .

On a de même, dans M_L , $\delta(c_i, a) =$ classe de xa pour R_L .

Puisque les classes de R_M et de R_L coïncident, $\delta(q_i, a)$ et $\delta(c_i, a)$ sont deux états correspondants des automates M et M_L .

Les deux automates sont donc identiques, au numérotage près.

Remarque : On a montré l'existence et l'unicité de l'automate minimal.

La démonstration n'est pas immédiatement convertible en un algorithme.

Automates ch2 7

2.2 L'algorithme de minimisation

Soit M un automate déterministe reconnaissant L .

Supposons que les états de M sont tous accessibles.

Les états de M_L correspondent aux classes de R_L . Celles-ci sont réunion de classes de R_M , qui correspondent aux états de M .

Les états de M_L peuvent donc être vus comme des réunions de classes de R_M , et donc comme "fusion" d'états de M .

Plus précisément, deux classes de R_M correspondant aux états q_i et q_j sont composantes de la même classe de R_L lorsque, étant donnés x et y tels que $\delta(q_0, x) = q_i$ et $\delta(q_0, y) = q_j$,

$\forall z, xz \in L \Leftrightarrow yz \in L$, soit de façon équivalente,

$\forall z, \delta(q_i, z) \in F \Leftrightarrow \delta(q_j, z) \in F$.

Automates ch2 8

On définit donc sur les états de M une relation d'équivalence, l'indistingabilité en disant que

$$q_i \approx q_j \text{ ssi } (\forall z, \delta(q_i, z) \in F \Leftrightarrow \delta(q_j, z) \in F).$$

Donc, q_i et q_j sont distinguables s'il existe z tel que des deux états $\delta(q_i, z)$ et $\delta(q_j, z)$, l'un est terminal et pas l'autre.

On peut définir la distinguabilité de manière récursive :

Les états q_i et q_j sont distinguables

- si l'un est terminal et pas l'autre

ou

- s'il existe une lettre a telle que $\delta(q_i, a)$ et $\delta(q_j, a)$ sont distinguables.

Les états indistinguables sont ceux qui fusionnent en un unique état de l'automate minimal M_L .

On construit donc les paires d'états distinguables à partir des états terminaux et non terminaux :

Au départ, les paires {terminal, non terminal} sont marquées D.

Les paires marquées D sont placées dans un tas (ou une file).

On dépile la première paire. S'il existe une lettre a et une paire d'états non encore marquée qui devient distinguable par a , on marque cette paire et on l'empile.

On itère jusqu'à ce que la pile soit vide.

Les paires marquées sont exactement les paires distinguables.

L'algorithme est celui de Moore.

Théorème : La complexité de l'algorithme de Moore est $O(kn^2)$, où k est le cardinal de l'alphabet et n le nombre d'états de M .

Démonstration : Dans la pile, chaque paire d'états est empilée au plus une fois. Pour chaque paire dépilée $\{q_i, q_j\}$, on examine pour chaque lettre a les paires d'états $\{q_r, q_s\}$ tels que

$$\delta(q_r, a) = q_i \text{ et } \delta(q_s, a) = q_j.$$

Si $f(i, a)$ est le nombre de transitions par a arrivant en q_i , on examine au maximum $\sum_{a \in \Sigma} f(i, a) f(j, a)$ paires d'états par paire dépilée. On examine en tout au maximum :

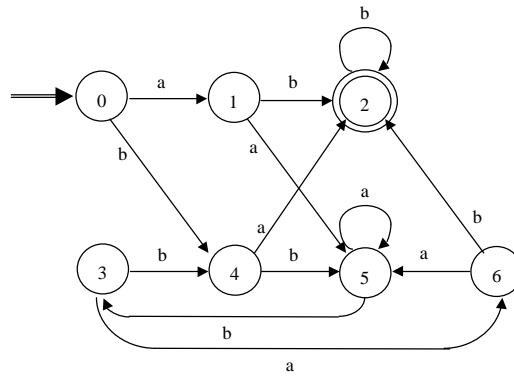
$$\sum_{i < j} \sum_{a \in \Sigma} f(i, a) f(j, a) \leq \sum_{i, j} \sum_{a \in \Sigma} f(i, a) f(j, a) = \sum_{a \in \Sigma} (\sum_i f(i, a))^2.$$

Comme M est déterministe, le nombre de transitions sur a vaut n : $\sum_i f(i, a) = n$, d'où le résultat.

On peut descendre à une complexité en $O(kn \log n)$ en gérant plus astucieusement l'examen des transitions.

Exemple :

0							
1	D						
2	D	D					
3		D	D				
4	D	D	D	D			
5	D	D	D	D	D		
6	D		D	D	D	D	
	0	1	2	3	4	5	6



Automate minimal :

