

CALCUL DES PROBABILITÉS. — *Une généralisation de la notion de valuation pour les treillis quelconques et son application aux distributions de la statistique quantique.* Note de M. MARCEL-PAUL SCHÜTZENBERGER, présentée par M. Émile Borel.

Dans une précédente Note ⁽¹⁾ j'ai défini une classe d'expressions (contenant en particulier les informations au sens de Fisher et au sens de Wiener) comme les solutions continues homogènes et de degré 1 de l'équation

$$(1) \quad K(x, y + z) + K(y, z) = K(y, z + x) + K(z, x) = K(z, x + y) + K(x, y),$$

où x, y et z sont les probabilités relatives à trois sous-ensembles disjoints de l'ensemble des valeurs d'une variable aléatoire.

$K(x, y)$ est le gain d'information attaché à la distinction des deux sous-ensembles X et Y à l'intérieur de $X \cup Y$. L'équation (1) exprime le fait que la somme des gains attachés à une suite admissible de semblables opérations ne dépend que de la partition résultante et qu'elle est donc une fonction $|\varpi|$ des éléments ϖ du treillis \mathfrak{N} des relations d'équivalence de l'ensemble des valeurs de la variable aléatoire considérée. Réciproquement, la possibilité d'une semblable définition implique pour toute fonction $|\varpi|$ des éléments de \mathfrak{N} des propriétés qui en font une généralisation naturelle de la notion de valuation et qui permettent en outre de résoudre simplement (1).

Définition d'une valuation généralisée. — Soit un treillis T d'éléments a, b, \dots . Nous dirons que l'application $x \rightarrow |x|$ des éléments de T dans un anneau commutatif \mathfrak{A} est une valuation généralisée si :

(2) Pour tout a et b :

$$[a \cap b, a \cup b] \text{ isomorphe à } [a \cap b, a] \times [a \cap b, b] \text{ entraîne } |a \cap b| + |a \cup b| = |a| + |b|$$

Cette condition, plus faible que la condition classique, s'y réduit cependant pour les treillis distributifs. L'existence d'une valuation généralisée non triviale n'entraîne pas nécessairement la modularité de T . Par exemple si T est le matroïde des relations d'équivalence d'un ensemble fini E , toute valuation géné-

⁽¹⁾ *Comptes rendus*, 232, 1951, p. 925.

ralisée de la relation ϖ de E formée des sous-ensembles disjoints X_1, X_2, \dots, X_i est de la forme

$$(3) \quad |\varpi| = f(X_1) + f(X_2) + \dots + f(X_i) + f(E),$$

où f est une application dans \mathcal{A} des parties de E.

Réciproquement on montrerait que (2) entraîne (1) puisqu'il permet de définir

$$K(x_i, x_j) = |(X_1)(X_2) \dots (X_i)(X_j)| - |(X_1)(X_2) \dots (X_i \cup X_j)|.$$

Les f étant arbitraires et K satisfaisant à l'équation aux dérivées partielles $\partial^3 K(x, y) / \partial^2 x \partial y = \partial^3 K(x, y) / \partial x \partial^2 y$, on voit l'analogie qui existe entre les valuations généralisées d'un matroïde de relations d'équivalence et les valuations classiques du treillis distributif que définit sur l'espace-temps la théorie de la relativité [cf. G. Birkhoff⁽²⁾].

Application aux distributions des statistiques quantiques. — Posons $P \left\{ \begin{matrix} g_1, g_2, \dots, g_i \\ n_1, n_2, \dots, n_i \end{matrix} \right\} =$ probabilité conditionnelle de trouver respectivement n_1, n_2, \dots, n_i particules dans les domaines 1, 2, ..., i de mesure g_1, g_2, \dots, g_i quand sont déjà fixés $N = \Sigma n_i$ et $G = \Sigma g_i$.

D'après l'axiome des probabilités composées :

$$P \left\{ \begin{matrix} g_i, g_j + g_k \\ n_i, n_j + n_k \end{matrix} \right\} P \left\{ \begin{matrix} g_j, g_k \\ n_j, n_k \end{matrix} \right\} = P \left\{ \begin{matrix} g_j, g_k + g_i \\ n_j, n_k + n_i \end{matrix} \right\} P \left\{ \begin{matrix} g_k, g_i \\ n_k, n_i \end{matrix} \right\}.$$

Donc $\text{Log} P$ satisfaisant à (1) se déduit d'une valuation du matroïde des partitions de N . $P \left\{ \begin{matrix} g_1, g_2, \dots, g_i \\ n_1, n_2, \dots, n_i \end{matrix} \right\}$ est donc de la forme $\Pi f(g_i, n_i) / f(G, N)$. D'autre part, d'après l'axiome des probabilités totales,

$$P \left\{ \begin{matrix} g_i, g_j + g_k \\ n_i, n_j + n_k \end{matrix} \right\} = \sum_{a=0}^{n_j+n_k} P \left\{ \begin{matrix} g_i, g_j, g_k \\ n_i, a, n_j + n_k = a \end{matrix} \right\}.$$

C'est-à-dire pour tout g_i, g_j, g_k :

$$f(g_i, n_i) f(g_j + g_k, n_j + n_k) = \sum_{a=0}^{n_j+n_k} f(g_i, n_i) f(g_j, a) f(g_k, n_j + n_k - a).$$

Soit maintenant $f(u)$ une densité de probabilité et $\psi(v)$ sa deuxième caractéristique. Écrivons $f^{*g}(u)$ pour la densité de probabilité dont la deuxième caractéristique est $g\psi(v)$. Les équations précédentes montrent que pour toute distribution

$$P \left\{ \begin{matrix} g_1, g_2, g_3, \dots, g_i \\ n_1, n_2, n_3, \dots, n_i \end{matrix} \right\} = \frac{\Pi f^{*g_i}(n_i)}{f^{*G}(N)}.$$

(2) *Lattice theory*, New-York, 1948, p. 150-151.

Il est intéressant de remarquer que si l'on admet que les raisonnements ci-dessus s'appliquent aux probabilités $\bar{P} \left\{ \begin{matrix} g_1, g_2, \dots, g_i \\ n_1, n_2, \dots, n_i \end{matrix} \right\}$ pour que les particules 1, 2, ..., n_1 , $n_1 + 1$, $n_1 + 2$, ..., n_{i+k} , ..., N occupent des domaines de mesures respectives g_1, g_2, \dots, g_i , on doit avoir une expression analogue pour les \bar{P} . On constate qu'il en est bien ainsi pour les trois statistiques habituelles avec g variant continûment pour la statistique de Boltzmann et par valeurs entières pour les deux autres. En général, $P \neq \bar{P}$.

(Extrait des *Comptes rendus des séances de l'Académie des Sciences*.
t. 232, p. 1805-1807, séance du 16 mai 1951.)